

Configuración inicial platformio en atom + esp8266

Materiales

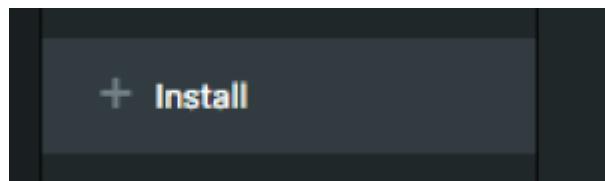
1 Placa ESP 8266 1 Led 1 resistencia 1k 2 jumpers 1 cable usb para la conexión Esp al computador.

Los pasos a seguir

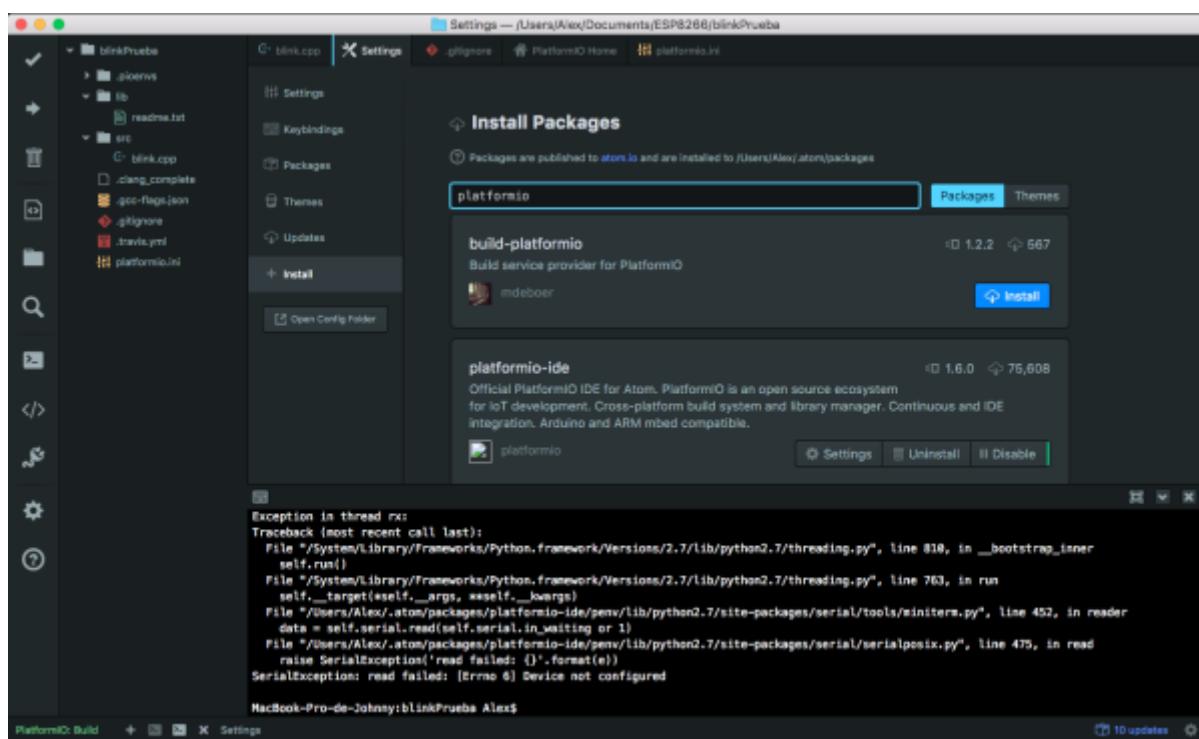
1. Configuración de el Ide que usaremos. 2. Configuración de equipo, instalación de drivers. 3. Puesta en marcha. Primero proyecto.

Primero se debe descargar Atom, el Ide con el cual trabajaremos para programar el Esp.

Hay dos caminos a seguir, para los que ya conocen Atom es solo ir a preferencias, luego a Install.



En la ventana que se nos despliega podemos simplemente escribir el paquete Platformio en el buscador y ahí podemos descargarlo y activarlo posteriormente.



Después de que Atom esta listo con su plugin platformio. Pasamos a configurar el equipo para que

reconozca la placa ESP. En este equipo estamos usando una copia de OSX thecapitan. Instalaremos entonces los drivers CH340.

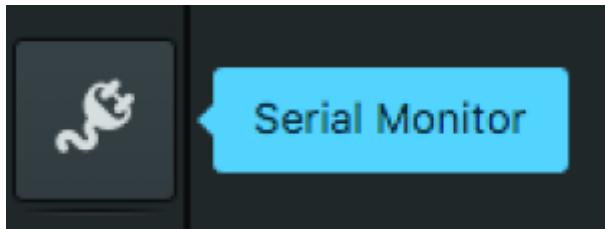
Se puede ir a [aqui](#) para descargarlos o para descargarlos directamente haga click

aqui

Despues de que la maquina reinicie pasaremos al paso final que es la comunicación del Ide con el ESP.

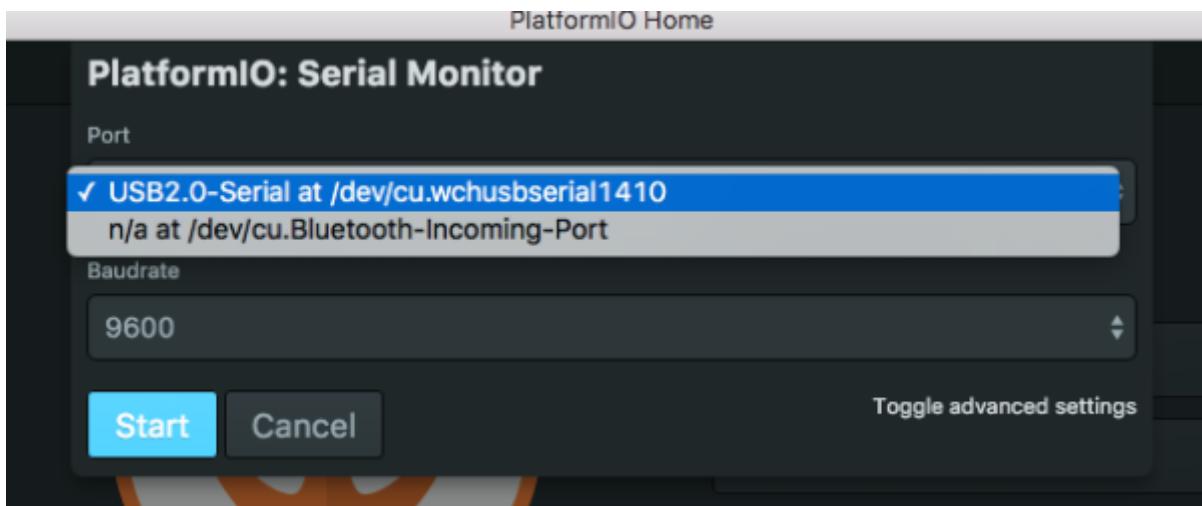
1. Primeros abrimos platformio.

Antes de iniciar cualquier proyecto nos asesoramos que el ESP si se esta reconociendo por el computador, haciendo click en este icono.

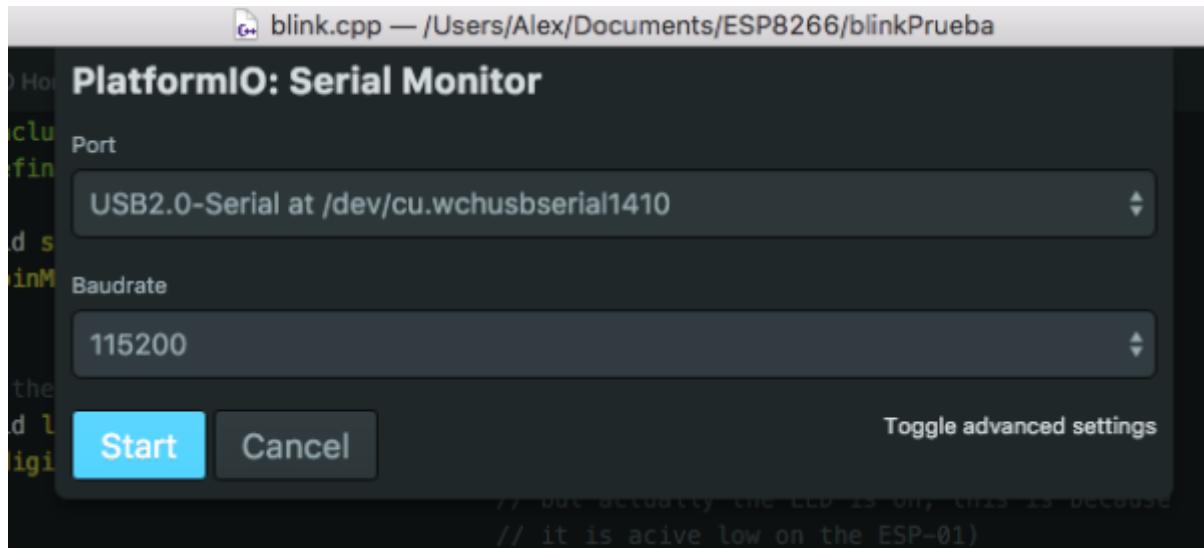


Nos saldrá una ventana emergente donde podremos escoger nuestra placa y elegir la velocidad con la cual vamos a trabajar.

En nuestro caso elegimos la placa USB2.0-Serial at /dev/cu.wchusbserial1410

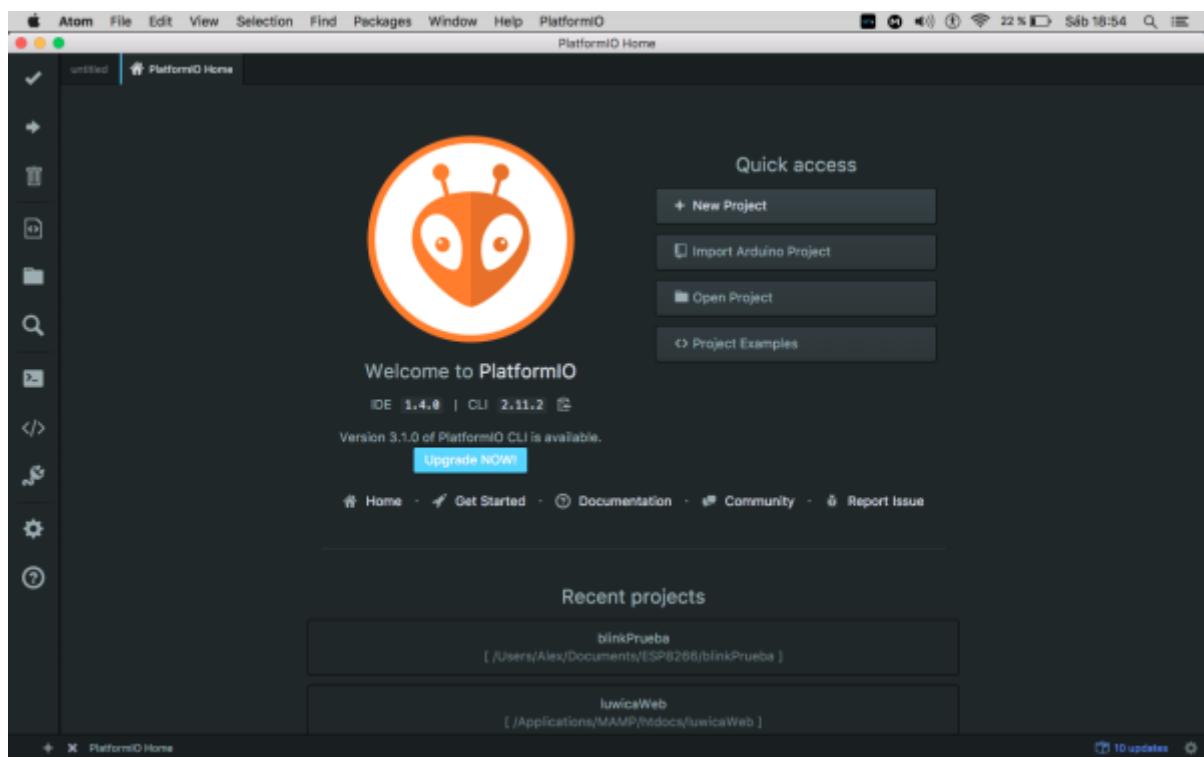


y escojemos una velocidad de 115200

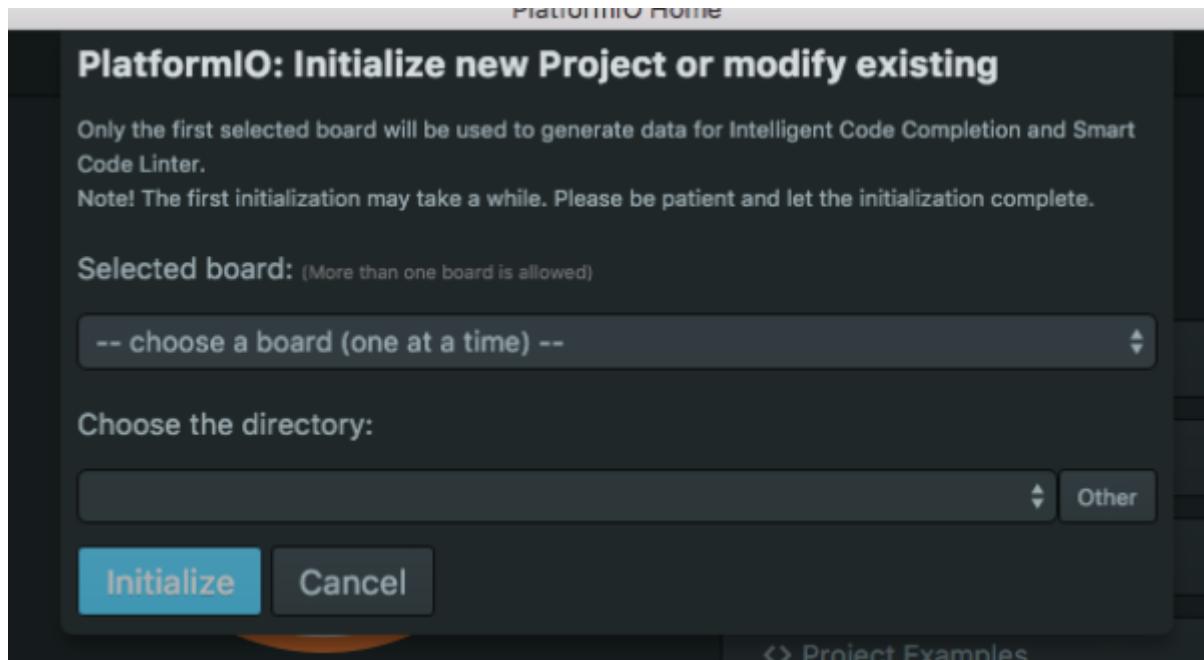


Cuando ya todo esta bien, pasamos entonces a crear el proyecto para empezar.

2. creamos un nuevo proyecto.



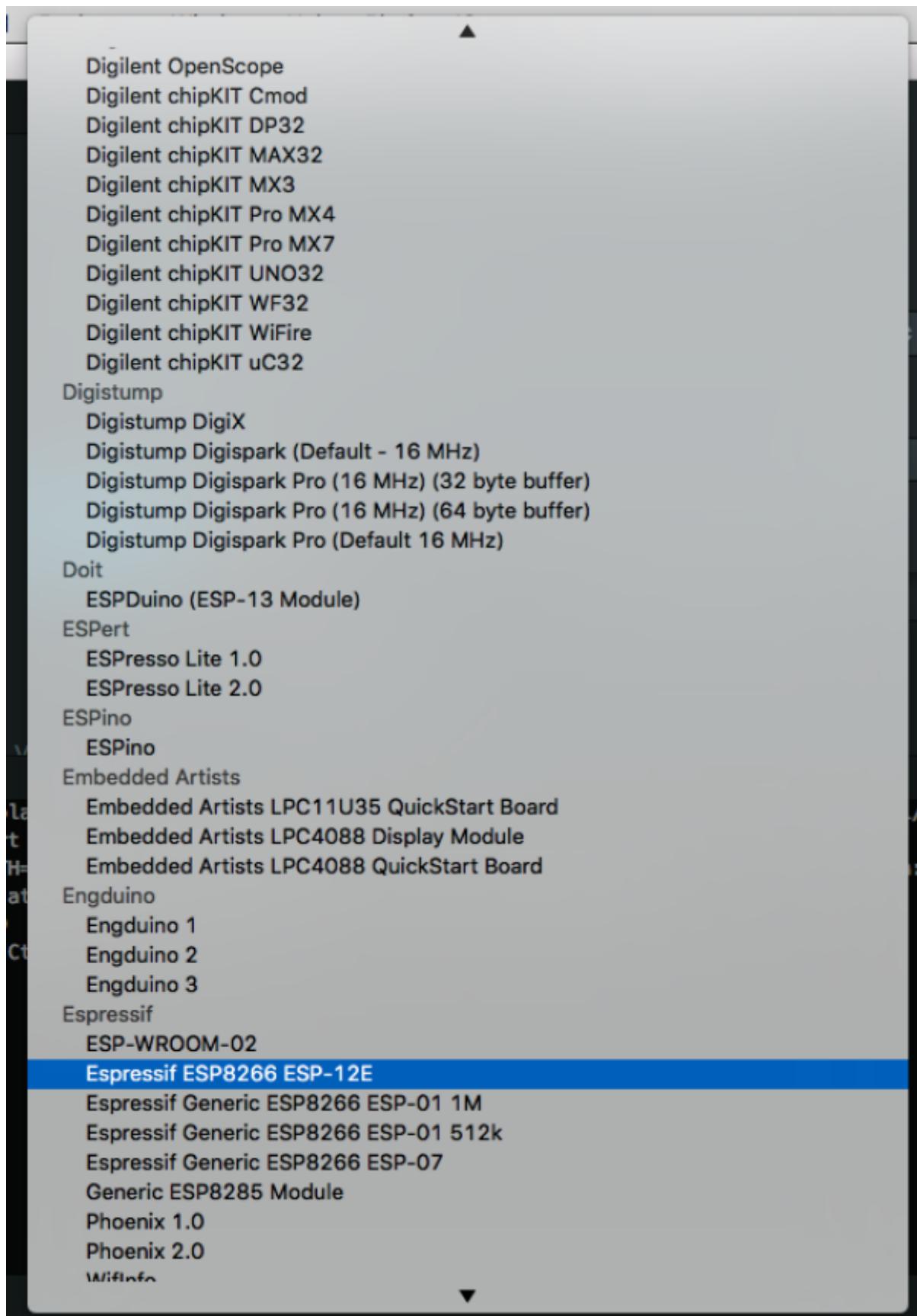
Cuando creamos el nuevo proyecto, platformio nos pedirá con que placa estamos trabajando pidiendo los datos en una ventana que sale.



Nosotros trabajamos con esta versión del ESP8266.

foto esp

Y en el Ide escogemos esta opción de placa, marcada con azul.

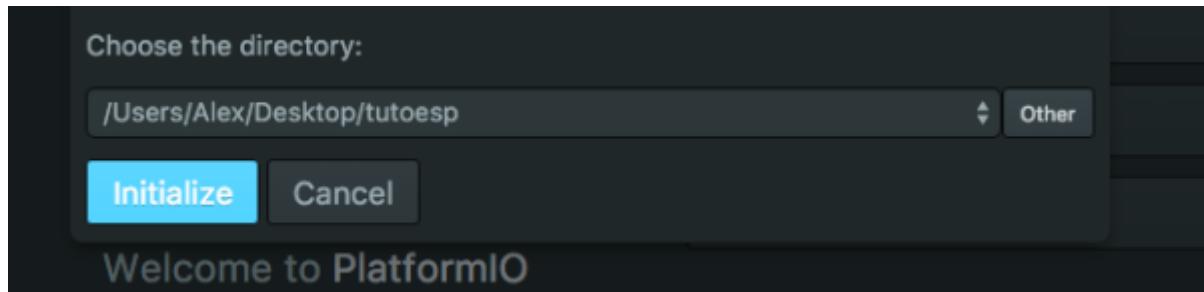


Y finalmente creamos o elegimos un proyecto previamente creado donde almacenaremos nuestro primer ejemplo. Que en este caso será un blink con el ESP8266

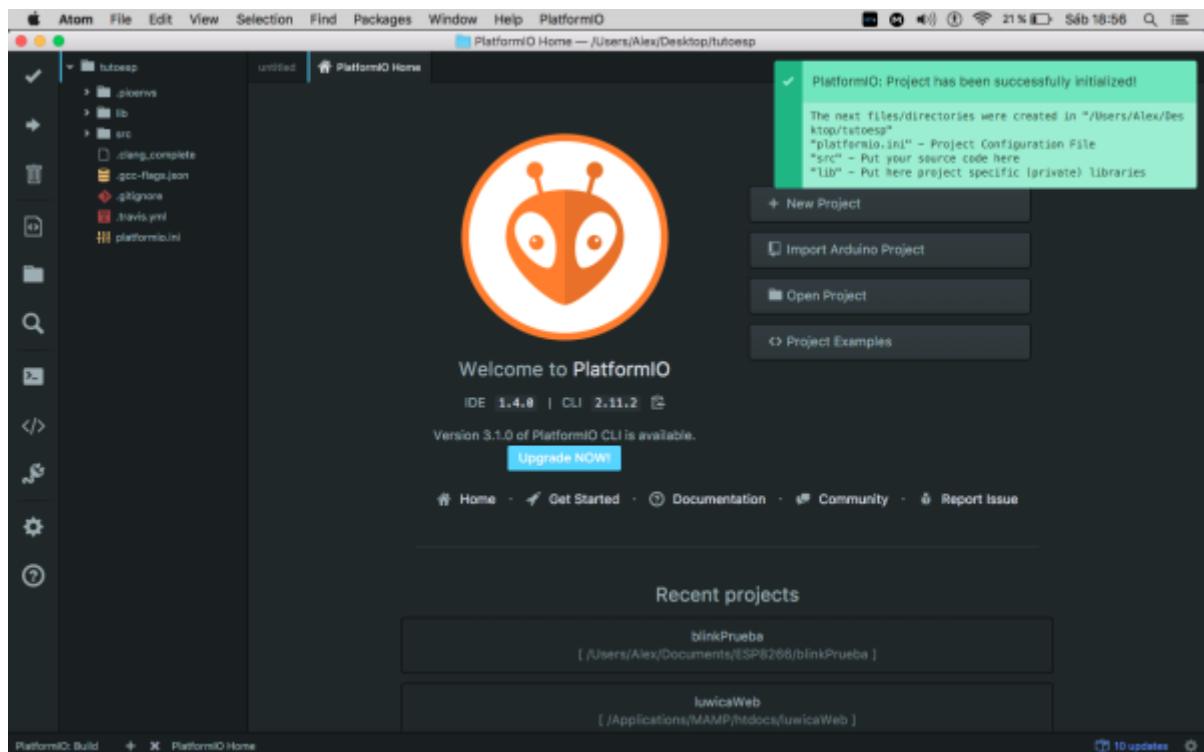
Last update:

2019/06/04 02:48

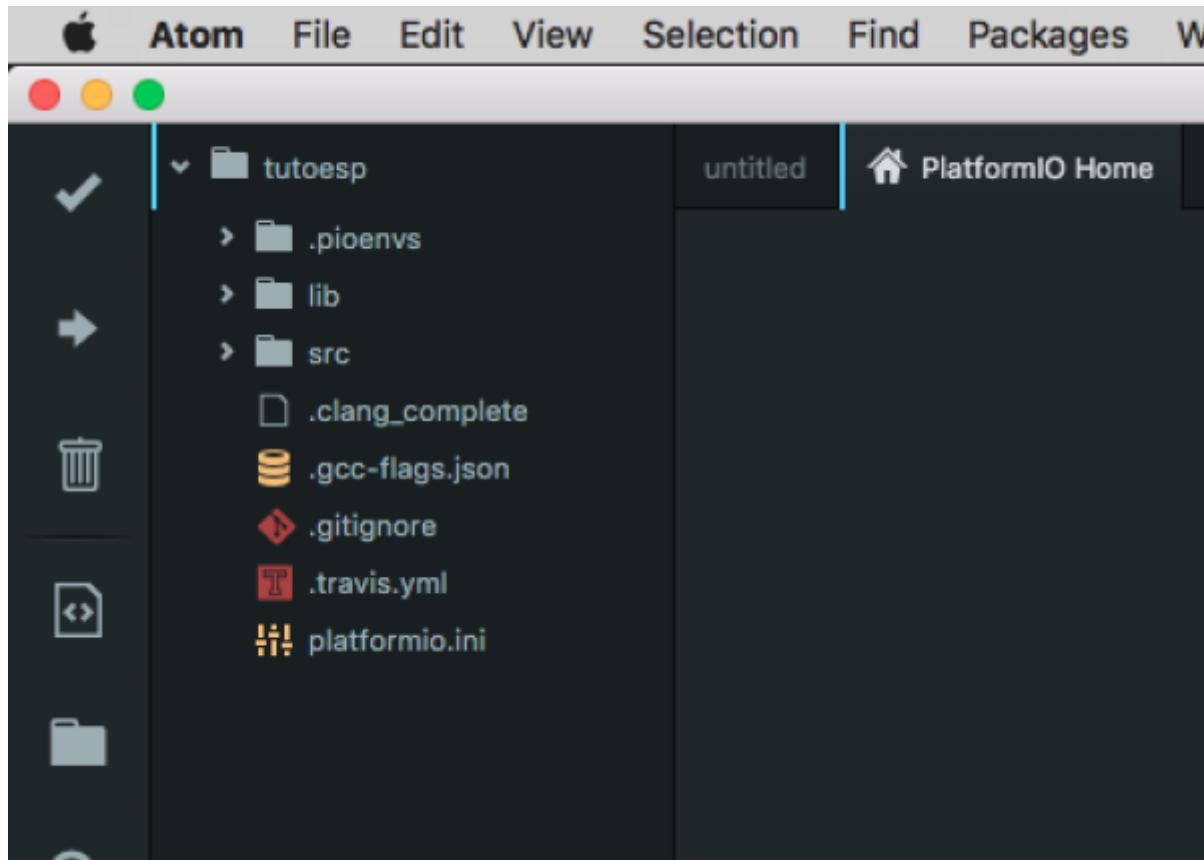
personas:johnny:proyectos:esp8266 https://wiki.unloquer.org/personas/johnny/proyectos/esp8266?rev=1559616534



Si todo sale bien; Platformio nos dira que esta listo para empezar.



y nos creará un arbol de archivos.



Ahora lo que faremos será crear un archivo llamado *blink.cpp* dentro de la carpeta **src** que nos ha creado Platformio.

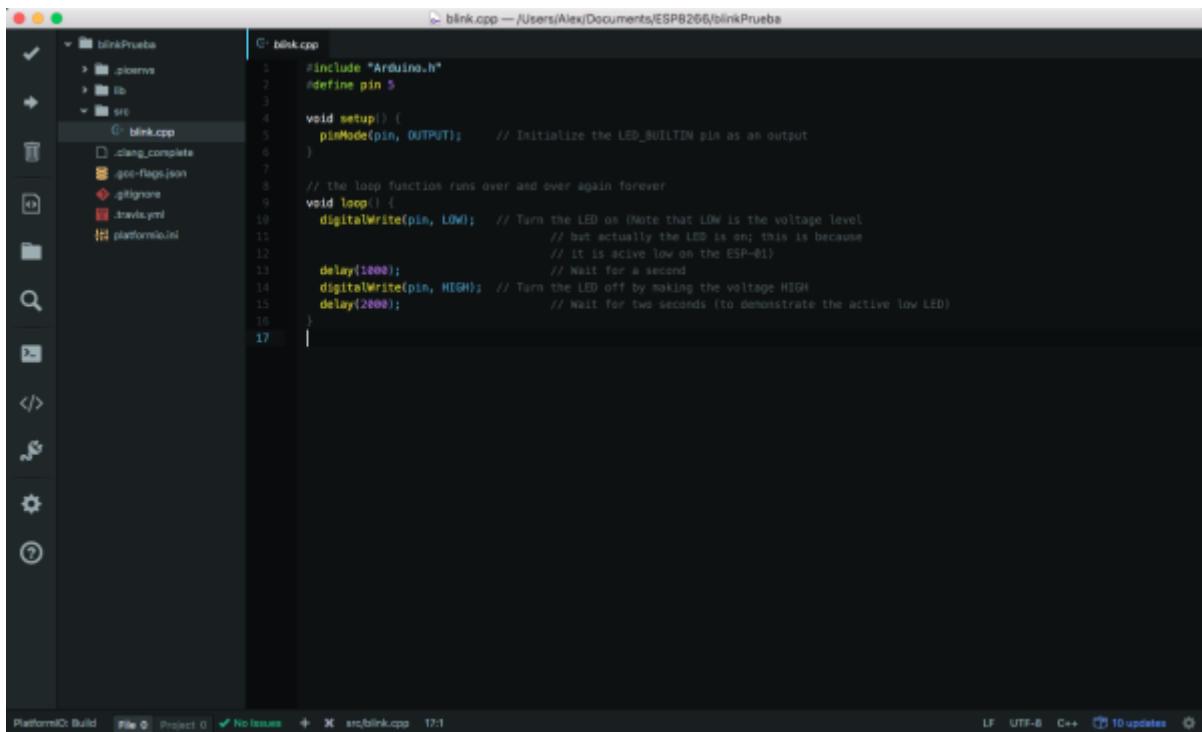
Dentro de ese archivo que creamos, escribimos este código.

```
#include "Arduino.h"
#define pin 5

void setup() {
  pinMode(pin, OUTPUT);      // Initialize the LED_BUILTIN pin as an output
}

// the loop function runs over and over again forever
void loop() {
  digitalWrite(pin, LOW);    // Turn the LED on (Note that LOW is the voltage
                           // level
                           // but actually the LED is on; this is
                           // because
                           // it is active low on the ESP-01)
  delay(1000);              // Wait for a second
  digitalWrite(pin, HIGH);   // Turn the LED off by making the voltage HIGH
  delay(2000);              // Wait for two seconds (to demonstrate
                           // the active low LED)
}
```

Debemos de tener algo así parecido.

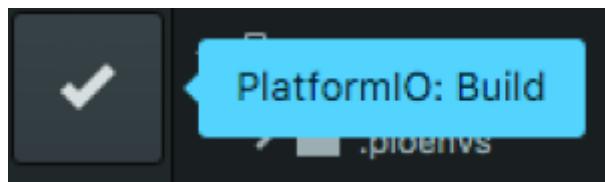


```
#include "Arduino.h"
#define pin 5

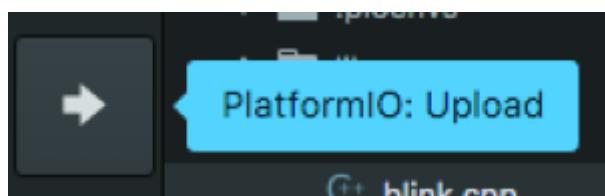
void setup() {
    pinMode(pin, OUTPUT); // Initialize the LED_BUILTIN pin as an output
}

// the loop function runs over and over again forever
void loop() {
    digitalWrite(pin, LOW); // Turn the LED on (Note that LOW is the voltage level
                           // but actually the LED is on; this is because
                           // it is active low on the ESP-01)
    delay(1000);
    digitalWrite(pin, HIGH); // Turn the LED off by making the voltage HIGH
    delay(2000);
}
```

Para verificar que el código si esta correctamente escrito y no hay problemas de sintaxis, presionamos este icono.



Para pasar nuestro codigo al ESp apretamos este icono.



Es muy importante no olvidar que en el proceso de upload del codigo, se debe presionar el botón **flash** de ESP para que el código pueda pasar y es normal que se demore un poco la carga.

Ejemplo simple de uso remoto con ESP

El pin por defecto del esp rojo version vieja es el GPIO2

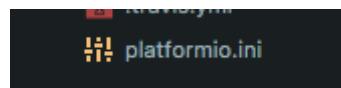


Como encender un led con el esp 8266 + la aplicación blink

Toda la información inicia desde aqui <http://www.blynk.cc/getting-started/>

Seguiremos entonces trabajando con atom + platformio.

Despues de la configuración inicial que se hace en el ide y la placa ESP, usted debe ingresar en el platformio.ini



las siguientes librerias

```
lib_use = Blynk, BlynkSimpleEsp8266, BLYNK_PRINT
```



Despues de esto, vamos a la opción src, en nuestro navegador de proyectos y escribimos el siguiente código:

```
*****
* Blynk is a platform with iOS and Android apps to control
* Arduino, Raspberry Pi and the likes over the Internet.
* You can easily build graphic interfaces for all your
* projects by simply dragging and dropping widgets.
*
* Downloads, docs, tutorials: http://www.blynk.cc
* Blynk community: http://community.blynk.cc
```

```
* Social networks:          http://www.fb.com/blynkapp
*
*                               http://twitter.com/blynk_app
*
* Blynk library is licensed under MIT license
* This example code is in public domain.
*
*****
* This example runs directly on ESP8266 chip.
*
* You need to install this for ESP8266 development:
* https://github.com/esp8266/Arduino
*
* Please be sure to select the right ESP8266 module
* in the Tools -> Board menu!
*
* Change WiFi ssid, pass, and Blynk auth token to run :)
*
*****
/
```



```
#define BLYNK_PRINT Serial      // Comment this out to disable prints and save space
#include <ESP8266WiFi.h>
#include <BlynkSimpleEsp8266.h>
#include <Arduino.h>

// You should get Auth Token in the Blynk App.
// Go to the Project Settings (nut icon).
char auth[] = "bb850ab7ac0f4e0c84665cb14a40f1bb";

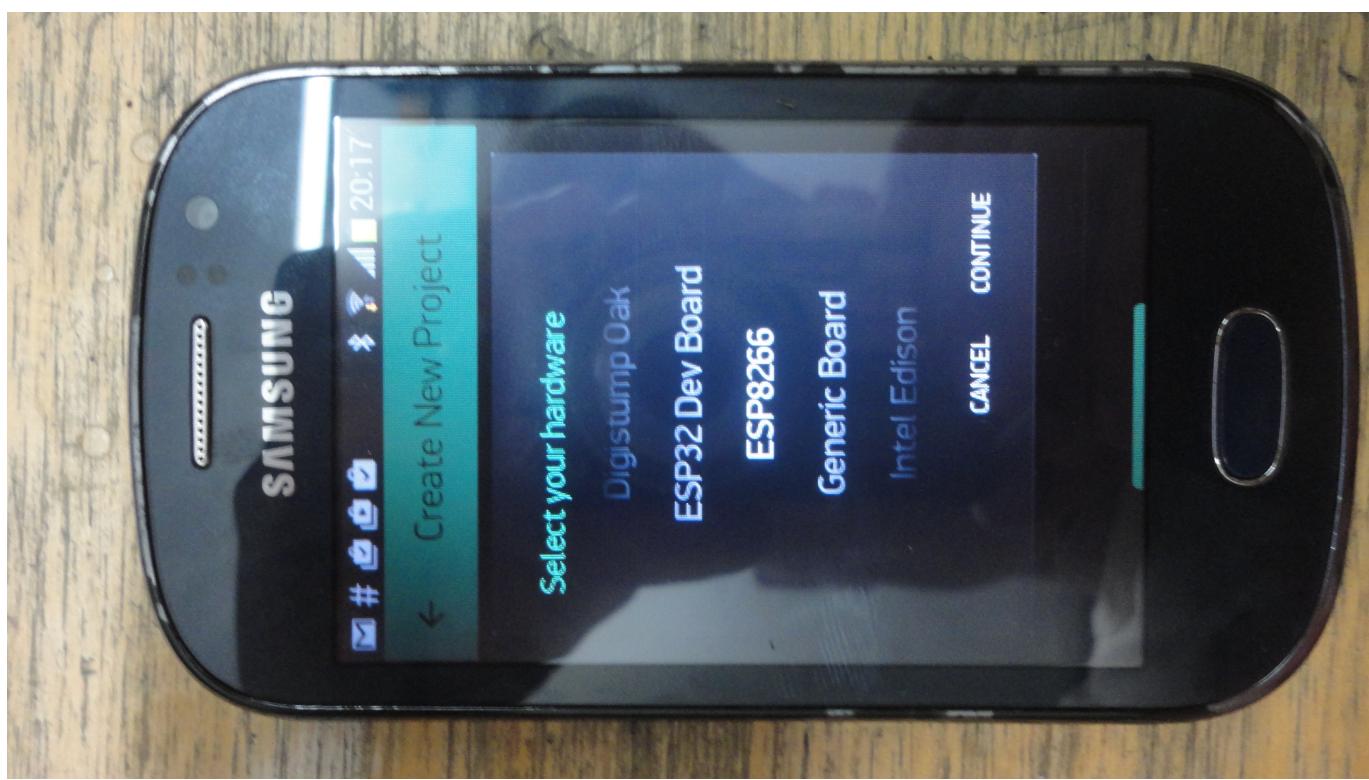
// Your WiFi credentials.
// Set password to "" for open networks.
char ssid[] = "aqui escribo el nombre de mi wifi";
char pass[] = "aqui escribo la clave de mi wifi";

void setup()
{
    Serial.begin(115200);
    Blynk.begin(auth, ssid, pass);
}

void loop()
{
    Blynk.run();
}
```

En el código anterior vemos un script largo y raro, este es necesario para que la aplicación en el celular pueda comunicarse por medio del wifi con el ESP8266.

Para ello vamos e instalamos blynk en nuestro celular, despues de ello, nos logeamos, y creamos nuestro primer proyecto.



Lo nombramos, buscamos la placa y al final el proyecto generara un token, ese toquen puede ser invado a nuestro correo para anexarlo en el codigo.

Tras este paso, solo falta ingresar nuestro codigo a la placa, apretando el icono de la flecha de atom.

Cuando el proceso de subida haya finalizado, la consola emitira un mensaje generando la ip donde

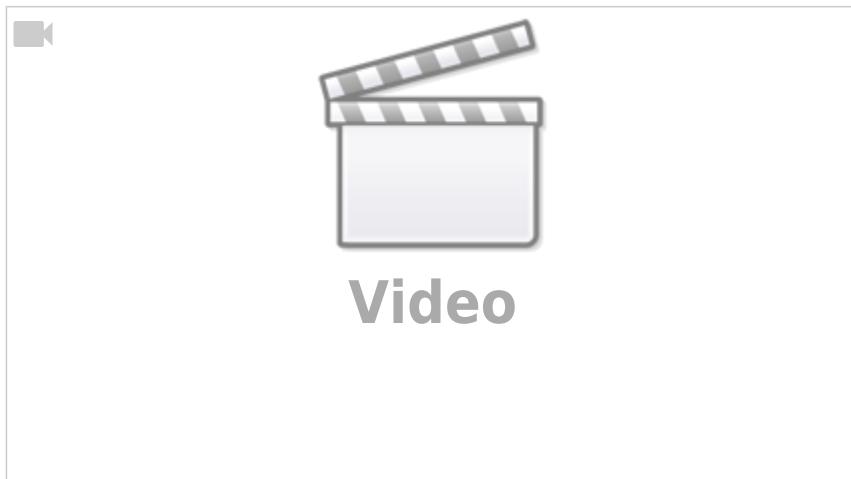
esta conectado y realizando un ping

```
— Miniterm on /dev/cu.wchusbserial1420 115200,8,N,1 —
— Quit: Ctrl+] | Menu: Ctrl+T | Help: Ctrl+T followed by Ctrl+H ---
[23268] Connected to WiFi
[23268] IP: 192.168.1.57
[23269] Blynk v0.4.0 on ESP-12
[23269] Connecting to blynk-cloud.com:8442
[23656] Ready (ping: 4ms).
```

Despues de esto pasamos a nuestro celular. Abrimos blynk y simplemente abrimos el proyecto y arrastramos un boton, si nuestro led esta conectado en el pin GPIO13, entonces en la aplicación elejimos un boton digital por el puerto 13.

y finalmente tenemos la aplicacion funcionando.

Aqui un video



Los componentes en blink poseen energia, cuando esa energia se agota la app pide comprar mas energia De esta forma desecharmos la opción de blink y nos encontramos caminos mas interesantes.

Investigando esta opción.

<http://androidcontrol.blogspot.com.co/2016/05/esp8266-wifi-control-relay.html>

Simple led on off página incrustada en código

```
#include <ESP8266WiFi.h>

const char* ssid = "Your SSID";
const char* password = "Your password";
```

```
int ledPin = 13;
WiFiServer server(80);

void setup() {

    pinMode(ledPin,OUTPUT);
    digitalWrite(ledPin,LOW);

    Serial.begin(115200);
    Serial.println();
    Serial.print("Wifi connecting to ");
    Serial.println(ssid);

    WiFi.begin(ssid,password);

    Serial.println();
    Serial.print("Connecting");

    while( WiFi.status() != WL_CONNECTED ){
        delay(500);
        Serial.print(".");
    }

    Serial.println();

    Serial.println("Wifi Connected Success!");
    Serial.print("NodeMCU IP Address : ");
    Serial.println(WiFi.localIP());

    server.begin();
    Serial.println("NodeMCU Server started");

    // Print the IP address
    Serial.print("Use this URL to connect: ");
    Serial.print("http://");
    Serial.print(WiFi.localIP());
    Serial.println("/");

}

void loop() {

    // Check if a client has connected
    WiFiClient client = server.available();
    if (!client) {
        return;
    }

    // Wait until the client sends some data
}
```

```
Serial.println("Hello New client");
while(!client.available()){
    delay(1);
}

// Read the first line of the request
String request = client.readStringUntil('\r');
Serial.println(request);
client.flush();

// Match the request

int value = LOW;
if (request.indexOf("/LED=ON") != -1) {
    digitalWrite(ledPin, HIGH);
    value = HIGH;
}
if (request.indexOf("/LED=OFF") != -1) {
    digitalWrite(ledPin, LOW);
    value = LOW;
}

// Set ledPin according to the request
//digitalWrite(ledPin, value);

// Return the response
client.println("HTTP/1.1 200 OK");
client.println("Content-Type: text/html");
client.println(""); // do not forget this one
client.println("<!DOCTYPE HTML>");
client.println("<html>");

client.print("Led pin is now: ");

if(value == HIGH) {
    client.print("On");
} else {
    client.print("Off");
}
client.println("<br><br>");
client.println("<a href=\"/LED=ON\"><button>Turn On </button></a>");
client.println("<a href=\"/LED=OFF\"><button>Turn Off </button></a><br>");
client.println("</html>");

delay(1);
Serial.println("Client disconnected");
Serial.println("");
```

{}

Cómo programar sensor AQA en rama AQakit

pasos

En archivo main.ino

1. Línea 21 Escribir el nombre del sensor
2. Línea 397 Escribir latitud
3. Línea 400 escribir longitud

En archivo aqawifi

1. Línea 115 y 116 configuración de las credenciales del wifi

códigos websockets

Código websocket para led ON OFF

Este código fue tomado de: [Enlace externo](#)

Para usar este código se asigna la red al esp, y luego se debe de entrar al esp y entrar a la ip asignada por el esp para usar.

```
/*
 * configuration WebSocketServer_STA
 *
 * ESP8266 Web server with Web Socket to control an LED.
 *
 * The web server keeps all clients' LED status up to date and any client
 * may
 *   * turn the LED on or off.
 *
 * For example, clientA connects and turns the LED on. This changes the word
 * "LED" on the web page to the color red. When clientB connects, the word
 * "LED" will be red since the server knows the LED is on. When clientB
 * turns
 *   * the LED off, the word LED changes color to black on clientA and clientB
 * web
 *   * pages.
 *
 * References:
 *
```

```
* https://github.com/Links2004/arduinoWebSockets
*
*/
/*
#include <ESP8266WiFi.h>
#include <ESP8266WiFiMulti.h>
#include <WebSocketsServer.h>
#include <Hash.h>
#include <ESP8266WebServer.h>
#include <ESP8266mDNS.h>

static const char ssid[] = "-----";
static const char password[] = "-----";
MDNSResponder mdns;

static void writeLED(bool);

ESP8266WiFiMulti WiFiMulti;

ESP8266WebServer server(80);
WebSocketsServer webSocket = WebSocketsServer(81);

static const char PROGMEM INDEX_HTML[] = R"rawliteral(
<!DOCTYPE html>
<html>
<head>
<meta name = "viewport" content = "width = device-width, initial-scale = 1.0, maximum-scale = 1.0, user-scalable=0">
<title>ESP8266 WebSocket Demo</title>
<style>
"body { background-color: #808080; font-family: Arial, Helvetica, Sans-Serif; Color: #000000; }"
</style>
<script>
var websock;
function start() {
    websock = new WebSocket('ws://' + window.location.hostname + ':81/');
    websock.onopen = function(evt) { console.log('websock open'); };
    websock.onclose = function(evt) { console.log('websock close'); };
    websock.onerror = function(evt) { console.log(evt); };
    websock.onmessage = function(evt) {
        console.log(evt);
        var e = document.getElementById('ledstatus');
        if (evt.data === 'ledon') {
            e.style.color = 'red';
        }
        else if (evt.data === 'ledoff') {
            e.style.color = 'black';
        }
    }
}
```

```
        else {
            console.log('unknown event');
        }
    };
}
function buttonclick(e) {
    websock.send(e.id);
}
</script>
</head>
<body onload="javascript:start();">
<h1>ESP8266 WebSocket Demo</h1>
<div id="ledstatus"><b>LED</b></div>
<button id="ledon" type="button" onclick="buttonclick(this);">On</button>
<button id="ledoff" type="button" onclick="buttonclick(this);">Off</button>
</body>
</html>
)rawliteral";

// GPIO#0 is for Adafruit ESP8266 HUZZAH board. Your board LED might be on
13.
const int LEDPIN = D4;
// Current LED status
bool LEDStatus;

// Commands sent through Web Socket
const char LEDON[] = "ledon";
const char LEDOFF[] = "ledoff";

void webSocketEvent(uint8_t num, WStype_t type, uint8_t * payload, size_t
length)
{
    Serial.printf("webSocketEvent(%d, %d, ...)\r\n", num, type);
    switch(type) {
        case WStype_DISCONNECTED:
            Serial.printf("[%u] Disconnected!\r\n", num);
            break;
        case WStype_CONNECTED:
        {
            IPAddress ip = webSocket.remoteIP(num);
            Serial.printf("[%u] Connected from %d.%d.%d.%d url: %s\r\n", num,
ip[0], ip[1], ip[2], ip[3], payload);
            // Send the current LED status
            if (LEDStatus) {
                webSocket.sendTXT(num, LEDON, strlen(LEDON));
            }
            else {
                webSocket.sendTXT(num, LEDOFF, strlen(LEDOFF));
            }
        }
        break;
    }
}
```

```
case WStype_TEXT:
    Serial.printf("[%u] get Text: %s\r\n", num, payload);

    if (strcmp(LEDON, (const char *)payload) == 0) {
        writeLED(true);
    }
    else if (strcmp(LEDOFF, (const char *)payload) == 0) {
        writeLED(false);
    }
    else {
        Serial.println("Unknown command");
    }
    // send data to all connected clients
    webSocket.broadcastTXT(payload, length);
    break;

case WStype_BIN:
    Serial.printf("[%u] get binary length: %u\r\n", num, length);
    hexdump(payload, length);

    // echo data back to browser
    webSocket.sendBIN(num, payload, length);
    break;

default:
    Serial.printf("Invalid WStype [%d]\r\n", type);
    break;
}
}

void handleRoot()
{
    server.send_P(200, "text/html", INDEX_HTML);
}

void handleNotFound()
{
    String message = "File Not Found\r\n";
    message += "URI: ";
    message += server.uri();
    message += "\r\nMethod: ";
    message += (server.method() == HTTP_GET)?"GET":"POST";
    message += "\r\nArguments: ";
    message += server.args();
    message += "\r\n";
    for (uint8_t i=0; i<server.args(); i++){
        message += " " + server.argName(i) + ": " + server.arg(i) + "\r\n";
    }
    server.send(404, "text/plain", message);
}

static void writeLED(bool LEDon)
```

```
{  
    LEDStatus = LEDOn;  
    // Note inverted logic for Adafruit HUZZAH board  
    if (LEDOn) {  
        digitalWrite(LEDPIN, 0);  
    }  
    else {  
        digitalWrite(LEDPIN, 1);  
    }  
}  
  
void setup()  
{  
    pinMode(LEDPIN, OUTPUT);  
    writeLED(false);  
  
    Serial.begin(115200);  
  
    //Serial.setDebugOutput(true);  
  
    Serial.println();  
    Serial.println();  
    Serial.println();  
  
    for(uint8_t t = 4; t > 0; t--) {  
        Serial.printf("[SETUP] BOOT WAIT %d...\\r\\n", t);  
        Serial.flush();  
        delay(1000);  
    }  
  
    WiFiMulti.addAP(ssid, password);  
  
    while(WiFiMulti.run() != WL_CONNECTED) {  
        Serial.print(".");  
        delay(100);  
    }  
  
    Serial.println("");  
    Serial.print("Connected to ");  
    Serial.println(ssid);  
    Serial.print("IP address: ");  
    Serial.println(WiFi.localIP());  
  
    if (mdns.begin("espWebSock", WiFi.localIP())) {  
        Serial.println("MDNS responder started");  
        mdns.addService("http", "tcp", 80);  
        mdns.addService("ws", "tcp", 81);  
    }  
    else {  
        Serial.println("MDNS.begin failed");  
    }  
}
```

```
Serial.print("Connect to http://espWebSock.local or http://");
Serial.println(WiFi.localIP());

server.on("/", handleRoot);
server.onNotFound(handleNotFound);

server.begin();

WebSocket.begin();
WebSocket.onEvent(webSocketEvent);
}

void loop()
{
    WebSocket.loop();
    server.handleClient();
}
```

Esta otra opción permite que el esp no sea visible por todo mundo, solo se tiene que estar conectado a la misma red que el esp y luego entrar a la ip en un en browser asignada por el esp para entrar.

```
/*
 * WebSocketServer_softAP
 **/


#include <ESP8266WiFi.h>
#include <ESP8266WiFiMulti.h>
#include <WebSocketsServer.h>
#include <Hash.h>
#include <ESP8266WebServer.h>
#include <ESP8266mDNS.h>

#define USE_SERIAL Serial

static const char ssid[] = "-----";
static const char password[] = "-----";
MDNSResponder mdns;

static void writeLED(bool);

ESP8266WiFiMulti WiFiMulti;

ESP8266WebServer server(80);
WebSocketsServer webSocket = WebSocketsServer(81);

static const char PROGMEM INDEX_HTML[] = R"rawliteral(
<!DOCTYPE html>
<html>
<head>
<meta name = "viewport" content = "width = device-width, initial-scale =
```

```
1.0, maximum-scale = 1.0, user-scalable=0">
<title>ESP8266 WebSocket Demo</title>
<style>
"body { background-color: #808080; font-family: Arial, Helvetica, Sans-Serif; Color: #000000; }"
</style>
<script>
var websock;
function start() {
    websock = new WebSocket('ws://' + window.location.hostname + ':81/');
    websock.onopen = function(evt) { console.log('websock open'); };
    websock.onclose = function(evt) { console.log('websock close'); };
    websock.onerror = function(evt) { console.log(evt); };
    websock.onmessage = function(evt) {
        console.log(evt);
        var e = document.getElementById('ledstatus');
        if (evt.data === 'ledon') {
            e.style.color = 'red';
        }
        else if (evt.data === 'ledoff') {
            e.style.color = 'black';
        }
        else {
            console.log('unknown event');
        }
    };
}
function buttonclick(e) {
    websock.send(e.id);
}
</script>
</head>
<body onload="javascript:start();">
<h1>ESP8266 WebSocket Demo</h1>
<div id="ledstatus"><b>LED</b></div>
<button id="ledon" type="button" onclick="buttonclick(this);">On</button>
<button id="ledoff" type="button" onclick="buttonclick(this);">Off</button>
</body>
</html>
)rawliteral";

// GPIO#0 is for Adafruit ESP8266 HUZZAH board. Your board LED might be on 13.
const int LEDPIN = D4;
// Current LED status
bool LEDStatus;

// Commands sent through Web Socket
const char LEDON[] = "ledon";
const char LEDOFF[] = "ledoff";
```

```
void webSocketEvent(uint8_t num, WStype_t type, uint8_t * payload, size_t length)
{
    USE_SERIAL.printf("webSocketEvent(%d, %d, ...)\r\n", num, type);
    switch (type) {
        case WStype_DISCONNECTED:
            USE_SERIAL.printf("[%u] Disconnected!\r\n", num);
            break;
        case WStype_CONNECTED:
        {
            IPAddress ip = webSocket.remoteIP(num);
            USE_SERIAL.printf("[%u] Connected from %d.%d.%d.%d url: %s\r\n", num, ip[0], ip[1], ip[2], ip[3], payload);
            // Send the current LED status
            if (LEDStatus) {
                webSocket.sendTXT(num, LEDON, strlen(LEDON));
            }
            else {
                webSocket.sendTXT(num, LEDOFF, strlen(LEDOFF));
            }
        }
        break;
        case WStype_TEXT:
            USE_SERIAL.printf("[%u] get Text: %s\r\n", num, payload);

            if (strcmp(LEDON, (const char *)payload) == 0) {
                writeLED(true);
            }
            else if (strcmp(LEDOFF, (const char *)payload) == 0) {
                writeLED(false);
            }
            else {
                USE_SERIAL.println("Unknown command");
            }
            // send data to all connected clients
            webSocket.broadcastTXT(payload, length);
            break;
        case WStype_BIN:
            USE_SERIAL.printf("[%u] get binary length: %u\r\n", num, length);
            hexdump(payload, length);

            // echo data back to browser
            webSocket.sendBIN(num, payload, length);
            break;
        default:
            USE_SERIAL.printf("Invalid WStype [%d]\r\n", type);
            break;
    }
}
```

```
void handleRoot()
{
    server.send_200("text/html", INDEX_HTML);
}

void handleNotFound()
{
    String message = "File Not Found\n\n";
    message += "URI: ";
    message += server.uri();
    message += "\nMethod: ";
    message += (server.method() == HTTP_GET) ? "GET" : "POST";
    message += "\nArguments: ";
    message += server.args();
    message += "\n";
    for (uint8_t i = 0; i < server.args(); i++) {
        message += " " + server.argName(i) + ":" + server.arg(i) + "\n";
    }
    server.send(404, "text/plain", message);
}

static void writeLED(bool LEDon)
{
    LEDStatus = LEDon;
    // Note inverted logic for Adafruit HUZZAH board
    if (LEDon) {
        digitalWrite(LEDPIN, 0);
    }
    else {
        digitalWrite(LEDPIN, 1);
    }
}

void setup()
{
    pinMode(LEDPIN, OUTPUT);
    writeLED(false);

    USE_SERIAL.begin(115200);

    //Serial.setDebugOutput(true);

    USE_SERIAL.println();
    USE_SERIAL.println();
    USE_SERIAL.println();

    for (uint8_t t = 4; t > 0; t--) {
        USE_SERIAL.printf("[SETUP] BOOT WAIT %d...\r\n", t);
        USE_SERIAL.flush();
        delay(1000);
    }
}
```

```
// WiFiMulti.addAP(ssid, password);
//
// while (WiFiMulti.run() != WL_CONNECTED) {
//   Serial.print(".");
//   delay(100);
// }

WiFi.softAP(ssid, password);
IPAddress myIP = WiFi.softAPIP();
USE_SERIAL.print("AP IP address: ");
USE_SERIAL.println(myIP);

USE_SERIAL.println("");
USE_SERIAL.print("Connected to ");
USE_SERIAL.println(ssid);
USE_SERIAL.print("IP address: ");
USE_SERIAL.println(WiFi.localIP());

if (mdns.begin("espWebSock", WiFi.localIP())) {
  USE_SERIAL.println("MDNS responder started");
  mdns.addService("http", "tcp", 80);
  mdns.addService("ws", "tcp", 81);
}
else {
  USE_SERIAL.println("MDNS.begin failed");
}
USE_SERIAL.print("Connect to http://espWebSock.local or http://");
USE_SERIAL.println(WiFi.localIP());

server.on("/", handleRoot);
server.onNotFound(handleNotFound);

server.begin();

WebSocket.begin();
WebSocket.onEvent(webSocketEvent);
}

void loop()
{
  WebSocket.loop();
  server.handleClient();
}
```

Código websocket para led RGB

Más información acerca de este código: [Enlace externo](#)

Otros enlaces:

- Enlace externo

```
#include <ESP8266WiFi.h>
#include <WebSocketsServer.h>
#include <ESP8266WebServer.h>
#include <ESP8266mDNS.h>

#define LED_RED      05 // D1
#define LED_GREEN    12 // D6
#define LED_BLUE     13 // D7

const char* ssid = "-----";
const char* password = "-----";
int contconexion = 0;

String pagina ="<html>
"<head>
"<script>
"var connection = new WebSocket('ws://'+location.hostname+':81/',
['arduino']);"
"connection.onopen = function ()          { connection.send('Connect ' + new
Date()); };""
"connection.onerror = function (error) { console.log('WebSocket Error ', 
error);};"
"connection.onmessage = function (e)   { console.log('Server: ', e.data);};"
"function sendRGB() {"
"  var r = parseInt(document.getElementById('r').value).toString(16);"
"  var g = parseInt(document.getElementById('g').value).toString(16);"
"  var b = parseInt(document.getElementById('b').value).toString(16);"
"  if(r.length < 2) { r = '0' + r; }"
"  if(g.length < 2) { g = '0' + g; }"
"  if(b.length < 2) { b = '0' + b; }"
"  var rgb = '#'+r+g+b;"
"  console.log('RGB: ' + rgb);"
"  connection.send(rgb);"
"}"
"</script>"
"</head>"
"<body>"
"LED Control:<br/><br/>"
"R: <input id='r' type='range' min='0' max='255' step='1' value='0'
oninput='sendRGB();'><br/>"
"G: <input id='g' type='range' min='0' max='255' step='1' value='0'
oninput='sendRGB();'><br/>"
"B: <input id='b' type='range' min='0' max='255' step='1'
value='0'oninput='sendRGB();'><br/>"
"</body>"
"</html>";
```

```
ESP8266WebServer server = ESP8266WebServer(80);
WebSocketsServer webSocket = WebSocketsServer(81);

void webSocketEvent(uint8_t num, WStype_t type, uint8_t * payload, size_t length) {

    switch(type) {
        case WStype_DISCONNECTED:
            Serial.printf("[%u] Disconnected!\n", num);
            break;
        case WStype_CONNECTED: {
            IPAddress ip = webSocket.remoteIP(num);
            Serial.printf("[%u] Connected from %d.%d.%d.%d url: %s\n", num,
ip[0], ip[1], ip[2], ip[3], payload);

            // send message to client
            webSocket.sendTXT(num, "Connected");
        }
        break;
        case WStype_TEXT:
            Serial.printf("[%u] get Text: %s\n", num, payload);

            if(payload[0] == '#') {
                // we get RGB data

                // decode rgb data
                uint32_t rgb = (uint32_t) strtol((const char *) &payload[1],
NULL, 16);

                analogWrite(LED_RED, abs(255 - (rgb >> 16) & 0xFF));
                analogWrite(LED_GREEN, abs(255 - (rgb >> 8) & 0xFF));
                analogWrite(LED_BLUE, abs(255 - (rgb >> 0) & 0xFF));
            }
            break;
    }
}

void setup() {

    Serial.begin(115200);
    Serial.println();

    WiFi.mode(WIFI_STA); //para que no inicie el SoftAP en el modo normal
    WiFi.begin(ssid, password);
    while (WiFi.status() != WL_CONNECTED and contconexion <50) { //Cuenta
hasta 50 si no se puede conectar lo cancela
        ++contconexion;
        delay(500);
        Serial.print(".");
    }
}
```

```
if (contconexion <50) {
    //para usar con ip fija
    IPAddress Ip(192,168,1,180);
    IPAddress Gateway(192,168,1,1);
    IPAddress Subnet(255,255,255,0);
    WiFi.config(Ip, Gateway, Subnet);

    Serial.println("");
    Serial.println("WiFi conectado");
    Serial.println(WiFi.localIP());
}

else {
    Serial.println("");
    Serial.println("Error de conexión");
}

pinMode(LED_RED, OUTPUT);
pinMode(LED_GREEN, OUTPUT);
pinMode(LED_BLUE, OUTPUT);

// start webSocket server
webSocket.begin();
webSocket.onEvent(webSocketEvent);

if(MDNS.begin("esp8266")) {
    Serial.println("MDNS responder started");
}

// handle index
server.on("/", []() {
    server.send(200, "text/html", pagina);
});

server.begin();

// Add service to MDNS
MDNS.addService("http", "tcp", 80);
MDNS.addService("ws", "tcp", 81);

digitalWrite(LED_RED, 1); // 1 = apagado
digitalWrite(LED_GREEN, 1);
digitalWrite(LED_BLUE, 1);

analogWriteRange(255);

}

void loop() {
    webSocket.loop();
    server.handleClient();
}
```

conectar ESp8266 a telegram

Para la configuración del bot debemos usar botfather y configurar nuestro bot usando este servicio.
Mas información sobre la configuración [aquí](#)

pasos para configurar el bot

Cuando estemos con Botfather, podremos escribirle **/mybots** para que el bot nos diga si tenemos bots configurados. Como este es el primero, entonces el nos dirá que no tiene ninguno. Entonces paramos a escribir **/newbot** para decirle a Botfather que nos haga un nuevo bot. Seguidamente, Botfather nos dirá que le pongamos un nombre a ese bot, el nombre que le asignamos al nuestro bot fue **alexander_bot** (así sera como nuestro bot aparecerá en telegram cuando lo busquemos para chatearle). Cuando le pongamos el nombre, Botfather nos dirá esta todo listo!. Todos estos pasos se muestran en esta imagen

 Johnny /mybots	10:30:49
 BotFather You have currently no bots	10:30:49
 Johnny /newbot	11:03:53
 BotFather Alright, a new bot. How are we going to call it? Please choose a name for your bot.	11:03:53
 Johnny alexander_bot	11:04:28
 BotFather Good. Now let's choose a username for your bot. It must end in 'bot'. Like this, for example: TetrisBot or tetris_bot.	11:04:28

Después Botfather nos pedirá un nombre de usuario para nuestro bot () a mi me gusta llamarlo apodo), después de algunos intentos, el apodó para nuestro Bot es **esp8266alexander_bot**

Cuando tengamos el apodó para nuestro bot, Botfather nos felicitará diciendonos que nuestro bot ya esta listo para usarse. Nos dirá que hay que buscarlo con el nombre que le asignamos y ademas de eso nos brindará un token para usarlo en nuestro código. Tanto el apodo, el token y el nombre los necesitamos para usarlos mas tarde en nuestro código.

Los pasos anteriores se muestran en esta imagen

 **Johnny** 11:04:56
 johnny_bot

 **BotFather** 11:04:57
 Sorry, this username is already taken. Please try something different.

 **Johnny** 11:05:07
 alex_bot

 **BotFather** 11:05:07
 Sorry, this username is already taken. Please try something different.

 **Johnny** 11:05:48
 esp8266alexander_bot

 **BotFather** 11:05:48
 Done! Congratulations on your new bot. You will find it at t.me/esp8266alexander_bot. You can now add a description, about section and profile picture for your bot, see [/help](#) for a list of commands. By the way, when you've finished creating your cool bot, ping our Bot Support if you want a better username for it. Just make sure the bot is fully operational before you do this.

código telegram bot esp8266c

Se usa esta librería para el [telegram bot](#)

```
#include <ESP8266TelegramBOT.h>
#include <ESP8266WiFi.h>
#include <WiFiClientSecure.h>

// Initialize Telegram BOT
// your Bot Token (Get from Botfather)
#define BOTtoken "-----"
#define BOTname "alexander_bot"
#define BOTusername "esp8266alexander_bot"

TelegramBOT bot(BOTtoken, BOTname, BOTusername);

int Bot_mtbs = 1000; //mean time between scan messages
long Bot_lasttime; //last time messages' scan has been done
bool Start = false;

// Initialize Wifi connection to the router
char ssid[] = "----"; // your network SSID (name)
char password[] = "----"; // your network key

int el_reset = D2;

/*****************
 * EchoMessages - function to Echo messages *
 *****************/
void Bot_ExecMessages() {
  for (int i = 1; i < bot.message[0][0].toInt() + 1; i++) {
    if (bot.message[0][i].type == 1) { //text
      String message = bot.message[0][i].text;
      bot.sendMessage(BOTusername, message);
    }
  }
}
```

```
bot.message[i][5]=bot.message[i][5].substring(1,bot.message[i][5].length());
    Serial.println("GOT MESSAGE " + bot.message[i][5]);
    if (bot.message[i][5] == "ledon") {
        digitalWrite(el_reset, LOW); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
        bot.sendMessage(bot.message[i][4], "Prendiendo el Led", "");
    }
    if (bot.message[i][5] == "ledoff") {
        digitalWrite(el_reset, HIGH); // turn the LED off (LOW is the voltage level)
        bot.sendMessage(bot.message[i][4], "Apagando el Led", "");
    }
    if (bot.message[i][5] == "reset") {
        digitalWrite(el_reset, LOW); // turn the LED off (LOW is the voltage level)
        delay(1000);
        digitalWrite(el_reset, HIGH); // turn the LED off (LOW is the voltage level)

        bot.sendMessage(bot.message[i][4], "Resetiando el esp", "");
    }

    if (bot.message[i][5] == "start") {
        String wellcome = "Wellcome from FlashLedBot, your personal Bot on ESP8266 board";
        String wellcome1 = "/ledon : to switch the Led ON";
        String wellcome2 = "/ledoff : to switch the Led OFF";
        String wellcome3 = "/reset : to make a resetting routine.";
        bot.sendMessage(bot.message[i][4], wellcome, "");
        bot.sendMessage(bot.message[i][4], wellcome1, "");
        bot.sendMessage(bot.message[i][4], wellcome2, "");
        bot.sendMessage(bot.message[i][4], wellcome3, "");
        Start = true;
    }
}
bot.message[0][0] = ""; // All messages have been replied - reset new messages
}

void setup(){
    Serial.begin(115200);

    // Set WiFi to station mode and disconnect from an AP if it was Previously connected
    WiFi.mode(WIFI_STA);
    WiFi.disconnect();
    delay(100);

    // attempt to connect to Wifi network:
```

```
Serial.print("Connecting Wifi: ");
Serial.println(ssid);
WiFi.begin(ssid, password);

while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
    Serial.print(".");
    delay(500);
}

Serial.println("");
Serial.println("WiFi connected");
Serial.print("IP address: ");
Serial.println(WiFi.localIP());
//  

bot.begin();      // launch Bot functionalities
pinMode(el_reset,OUTPUT);
delay(2);
digitalWrite(el_reset, HIGH);

}

void loop(){

if (millis() > Bot_lasttime + Bot_mtbs)  {
    bot.getUpdates(bot.message[0][1]);    // launch API GetUpdates up to xxx
message
    Bot_ExecMessages();    // reply to message with Echo
    Bot_lasttime = millis();
}

/*
digitalWrite(el_reset,LOW);
delay(1000);
digitalWrite(el_reset, HIGH);
delay(1000);
*/
}
```

From:

<https://wiki.unloquer.org/> -



Permanent link:

<https://wiki.unloquer.org/personas/johnny/proyectos/esp8266?rev=1559616534>

Last update: **2019/06/04 02:48**